

$$(4^o) \quad C_2 = \{e_1, e_2\} \quad F_2 = \{f_1(1,3), f_2(2,5)\}$$

$$\boxed{4.1} \quad Q_{F_2 C_2} \quad \vec{V}_{C_2} = Q_{F_2 C_2} \cdot \vec{V}_{F_2} \quad (1)$$

$$\begin{aligned} \text{Como } f_1 &= 2e_1 + 3e_2 \\ f_2 &= 2e_1 + 5e_2 \end{aligned} \Rightarrow Q_{F_2 C_2} = Q = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\boxed{4.2} \quad \text{¿} Q = P^{-1} \text{?} \quad P = P_{C_2 F_2}$$

Como $|Q| = -1 \neq 0$ existe Q^{-1} entonces simplemente

$$\begin{aligned} \text{operando en (1)} \Rightarrow \vec{V}_{C_2} &= Q \cdot \vec{V}_{F_2} \Rightarrow Q^{-1} \vec{V}_{C_2} = Q^{-1} \cdot Q \cdot \vec{V}_{F_2} \\ \Rightarrow \vec{V}_{F_2} &= Q^{-1} \vec{V}_{C_2} \Rightarrow \boxed{Q^{-1} = P} \quad (\text{Hallar } Q^{-1} = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}) \end{aligned}$$

Podemos tambien hacerlo poniendo los vectores e_1 y e_2 como combinación lineal de f_1 y f_2 :

$$\begin{aligned} e_1 &= -5f_1 + 3f_2 \\ e_2 &= 2f_1 - f_2 \end{aligned} \Rightarrow P = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

lo comprobamos:

$$P \cdot Q = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$Q \cdot P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\boxed{4.3} \quad T(x, y) = (2y, 3x - y) \Rightarrow T_{\{e_1, e_2\}} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Hallamos } T(f_1) \text{ y } T(f_2) \text{ en la base } F_2 \Rightarrow \begin{aligned} T(f_1) &= (6, 0) = a f_1 + b f_2 \\ T(f_2) &= (10, 1) = c f_1 + d f_2 \end{aligned} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow T(f_1) &= -30f_1 + 18f_2 \\ T(f_2) &= -48f_1 + 29f_2 \end{aligned} \Rightarrow T_{\{f_1, f_2\}} = T_{F_2} = \begin{pmatrix} -30 & -48 \\ 18 & 29 \end{pmatrix}$$

Tenemos que $V_{F_2}' = T_{F_2} \vec{V}_{F_2}$

Si lo vemos en la base canónica $C_2 \Rightarrow$

$$V_{C_2}' = T_{E_2} \cdot \vec{V}_{C_2}$$

Aplicando el cambio de base:

$$Q \vec{V}_{F_2}' = T_{C_2} \cdot Q \vec{V}_{F_2} \Rightarrow \vec{V}_{F_2}' = Q^{-1} \cdot T_{C_2} \cdot Q \cdot \vec{V}_{F_2} =$$

$$= \underbrace{P T_{C_2} Q}_{T_{F_2}''} \vec{V}_{F_2} \quad \text{con lo que queda demostrado.}$$

Comprobemos con los datos:

$$P \cdot T_{C_2} \cdot Q = \begin{pmatrix} -5 & 2 \\ +3 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 6 & -8 \\ -3 & +7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -30 & -48 \\ 18 & 29 \end{pmatrix} = T_{F_2} \quad \#$$